

確率 $P(x, t)$ の漸化式

樋口さぶろお

龍谷大学工学部数理情報学科

計算科学☆演習 II L04(2015-05-01 Fri)

最終更新: Time-stamp: "2015-05-01 Fri 14:38 JST hig"

今日の目標

- ランダムウォークの規則から $P(x, t)$ の初期値と漸化式を導ける.
- 初期値と漸化式から $P(x, t)$ を計算できる.
- 標本平均値と標本分散から, t 分布を利用して, 母平均値の信頼区間を求められる.



L03-S2

Quiz 解答:ランダムウォークの確率と座標の期待値

$$\textcircled{1} P(0, 100) = \frac{100!}{50!50!} \left(\frac{1}{3}\right)^{50} \left(\frac{2}{3}\right)^{50}.$$

$\textcircled{2}$ 到達できる x は $|x| \leq t$ なので,

$$P(98, 100) + P(99, 100) + P(100, 100) = \frac{100!}{99!1!} \left(\frac{1}{3}\right)^{99} \left(\frac{2}{3}\right)^1 + 0 + \frac{100!}{100!0!} \left(\frac{1}{3}\right)^{100} \left(\frac{2}{3}\right)^0.$$

$$\textcircled{3} E[R(1)] = (+1) \cdot \frac{1}{3} + (-1) \cdot \frac{2}{3} = -\frac{1}{3}.$$

$$\textcircled{4} V[R(1)] = E[R(1)^2] - E[R(1)]^2 = 1 - \left(-\frac{1}{3}\right)^2 = \frac{8}{9}.$$

$$\textcircled{5} E[X(100)] = 100 \cdot E[R(1)] = -\frac{100}{3}.$$

$$\textcircled{6} V[X(100)] = 100 \cdot V[R(1)] = \frac{800}{9}.$$

$$\textcircled{7} \sqrt{V[X(100)]} = \frac{20\sqrt{2}}{3}.$$

ここまで来たよ

1 略解: ランダムウォークの座標の母分布

2 確率 $P(x, t)$ の漸化式

- $P(x, t)$ の漸化式
- $P(x, t)$ の初期条件
- 復習: 母平均値の区間推定と信頼区間

確率や期待値を求めたい

ランダムウォーカーの時刻 t の座標 $X(t)$ は漸化式

$$X(t+1) = X(t) + R(t+1), \quad X(0) = 0.$$

に従う. $R(t)$ ($t = 1, 2, \dots, T$) は**独立同分布**に従う確率変数.

いくつかの作戦

- (方法 1-1) 手計算で $P(X(t) = x)$ を求める.
- (方法 1-3) 2項定理から $P(X(t) = x)$ をいっきに式で書きちゃう 計算科学 II
- (方法 1-3') ランダムウォークの性質を使って, $E[X(t)], V[X(t)]$ を簡単に求めちゃう. 計算科学 II, 確率統計 II
- (方法 1-2) ランダムウォークの性質と中心極限定理で, $P(X(t) = x)$ を $T \rightarrow \infty$ の極限で近似的に求める. 計算科学 II, 確率統計 II
- (方法 1-4) $P(x, t)$ の漸化式+母関数でなんでも求めちゃう 計算科学 I
- (方法 2) 計算機と乱数で標本抽出と推定でやっちゃえ → 確率過程の**確率シミュレーション** 計算科学 II

$P(x, t)$ の漸化式

時刻 t に、ウォーカーが x にいる確率 $P(x, t) = P(X(t) = x)$.

$X(t)$ の漸化式から $P(x, t)$ の漸化式を導きたい.

次の具体的な R で考えよう.

| R | 確率 |
|-----|-------------|
| -1 | $q = 1 - p$ |
| +1 | p |

確率 (合計 1) だけど, x 軸上に合計 $N = 1000$ 人いるかのように考えよう.

時刻 t に x にいる $N \times P(x, t)$ 人のうち, 時刻 $t + 1$ には, 平均的には

- $N \times P(x, t) \times p$ 人が $x + 1$ に
- $N \times P(x, t) \times q$ 人が $x - 1$ に

去るはず.

逆に考えると、時刻 $t + 1$ に、

- $x - 1$ から 人が x に
- $x + 1$ から 人が x に

やってくるはず。

両辺のどこにも、確率変数はなくなった!(確率はあるけど)

| | | | | | | | |
|------------------|-----|----|---|---|---------------|-------------|---------------|
| $t \backslash x$ | ... | -1 | 0 | 1 | ... | x | ... |
| ⋮ | | | | | ... | | ... |
| t | | | | | $P(x-1, t)$ | $P(x, t)$ | $P(x+1, t)$ |
| $t+1$ | | | | | $P(x-1, t+1)$ | $P(x, t+1)$ | $P(x+1, t+1)$ |
| ⋮ | | | | | | | |

$P(x, t)$ の漸化式を適用してみよう

| | | | | | | | | | | | |
|------------------|-----|----|----|----|---|---|---|---|-----|-----------|-----|
| $t \backslash x$ | ... | -3 | -2 | -1 | 0 | 1 | 2 | 3 | ... | x | ... |
| 0 | | | 0 | 0 | 1 | 0 | 0 | | ... | | ... |
| 1 | | | | | | | | | ... | | ... |
| 2 | | | | | | | | | ... | | ... |
| 3 | | | | | | | | | ... | | ... |
| ⋮ | | | | | | | | | | | |
| t | | | | | | | | | | $P(x, t)$ | |
| ⋮ | | | | | | | | | | | |

ここまで来たよ

1 略解: ランダムウォークの座標の母分布

2 確率 $P(x, t)$ の漸化式

- $P(x, t)$ の漸化式
- $P(x, t)$ の初期条件
- 復習: 母平均値の区間推定と信頼区間

$P(x, t)$ の初期条件

例 1

$t = 0$ には
 $x = 0$ にいる

| $X(0)$ | 確率 |
|----------|----|
| \vdots | 0 |
| -1 | 0 |
| 0 | 1 |
| +1 | 0 |
| \vdots | 0 |

$\rightarrow P(x, 0) =$

例 2

$t = 0$ には
 $x = 0, 10$ に
 各 $\frac{1}{2}$ の確率
 でいる

| $X(0)$ | 確率 |
|----------|---------------|
| \vdots | 0 |
| 0 | $\frac{1}{2}$ |
| \vdots | 0 |
| 10 | $\frac{1}{2}$ |
| \vdots | 0 |

$\rightarrow P(x, 0) =$

L04-Q1

Quiz(離散的なランダムウォークの確率の漸化式)

時間 t , 座標 x が整数値のみをとるようなランダムウォークを考える。
時刻 $t = 5$ に $x = 2$ を出発し, 各時刻 t に,

確率 $\frac{1}{7}$ で $+2$ だけ移動

確率 $\frac{4}{7}$ で -1 だけ移動

確率 $\frac{2}{7}$ で 0 だけ移動 (移動しない)

する。
時刻 t にランダムウォーカーが座標 x にいる確率 $P(x, t)$ の漸化式と初期条件を求めよう。

L04-Q2

Quiz(離散的なランダムウォークの確率の漸化式)

時間 t , 座標 x が整数値のみをとるようなランダムウォークを考える.
時刻 $t = 3$ に $x = 2$ を出発し, 各時刻 t に,

確率 $\frac{1}{8}$ で x から $x + 1$ に移動
確率 $\frac{3}{8}$ で x から $x - 2$ に移動
確率 $\frac{4}{8}$ で x にとどまる

ものとする.

時刻 t にランダムウォーカーが座標 x にいる確率 $P(x, t)$ の (t に関する) 漸化式と初期条件を求めよう.

L04-Q3

Quiz(2項係数の漸化式)

次のランダムウォークの確率の漸化式を考える.

$$P(x, t+1) = \begin{cases} \frac{1}{5}P(x-1, t) + \frac{4}{5}P(x+1, t) & (\text{それ以外}) \\ 0 & (x < -1, x > 6) \end{cases},$$

$$P(x, 0) = \begin{cases} 0.5 & (x = 1, 3) \\ 0 & (\text{それ以外}) \end{cases}$$

下のような $P(x, t)$ の表を, 漸化式を適用して埋めよう.

| $t \backslash x$ | -2 | -1 | 0 | +1 | +2 | +3 | +4 | +5 | +6 | +7 |
|------------------|----|----|---|----|----|----|----|----|----|----|
| 0 | | | | | | | | | | |
| 1 | | | | | | | | | | |
| 2 | | | | | | | | | | |

L04-Q4

Quiz(2項係数の漸化式)

2項係数 ${}_tC_x$ を考える.

2項係数は漸化式

$${}_{t+1}C_x = {}_tC_{x-1} + {}_tC_x$$

を満たす ($t = 0, 1, 2, \dots, x$ は整数).

$t = 0$ に対して,

$${}_tC_x = \begin{cases} 1 & (x = 0) \\ 0 & (\text{他}) \end{cases}$$

である.

- ① 上の漸化式と初期条件だけを使って、縦に $t = 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6$ 、横に $x = 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6$ の表に2項係数 ${}_tC_x$ をうめよう.
- ② ${}_tC_x$ の場合の数としての意味から、漸化式が成立することを直観的に説明しよう.

ここまで来たよ

1 略解:ランダムウォークの座標の母分布

2 確率 $P(x, t)$ の漸化式

- $P(x, t)$ の漸化式
- $P(x, t)$ の初期条件
- 復習:母平均値の区間推定と信頼区間

母平均値の区間推定 (母分散未知)

確率統計☆演習 L10

母平均値 μ , 母分散 σ^2 の母集団から, サイズ n の標本を抽出する.

区間推定

サイズ n の標本の標本平均値が m , 標本分散が S^2 だったとき,
母平均値 μ の信頼係数 $1 - \alpha$ の信頼区間は

$$m - t_{\alpha}(n - 1) \times \sqrt{S^2/n} < \mu < m + t_{\alpha}(n - 1) \times \sqrt{S^2/n}$$

とき, μ がこの不等式を満たす (=信頼区間に含まれる) 確率は $1 - \alpha$.

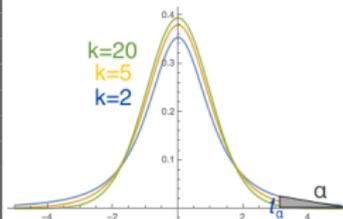
よく使われる値: $\alpha = 0.01, 0.05 \rightarrow$ 信頼係数 99%, 95%.

t-分布表

$\alpha = P(T > t_\alpha(k))$ となる, $t_\alpha(k)$ の値の表.

$k > 100$ は大標本 $k = +\infty$ と同じだと思っちゃえ! \Leftrightarrow t分布と正規分布同じだと思っちゃえ!

| $k \setminus \alpha$ | 0.25 | 0.20 | 0.15 | 0.10 | 0.05 | 0.025 | 0.01 | 0.005 | 0.0025 | 0.001 | 0.00025 |
|----------------------|-------|-------|-------|-------|-------|--------|--------|--------|---------|---------|---------|
| 1 | 1.000 | 1.376 | 1.963 | 3.078 | 6.314 | 12.710 | 31.820 | 63.660 | 127.300 | 318.300 | 636.600 |
| 2 | 0.816 | 1.080 | 1.386 | 1.886 | 2.920 | 4.303 | 6.965 | 9.925 | 14.090 | 22.330 | 31.600 |
| 3 | 0.765 | 0.978 | 1.250 | 1.638 | 2.353 | 3.182 | 4.541 | 5.841 | 7.453 | 10.210 | 12.920 |
| 4 | 0.741 | 0.941 | 1.190 | 1.533 | 2.132 | 2.776 | 3.747 | 4.604 | 5.598 | 7.173 | 8.610 |
| 5 | 0.727 | 0.920 | 1.156 | 1.476 | 2.015 | 2.571 | 3.365 | 4.032 | 4.773 | 5.893 | 6.869 |
| 6 | 0.718 | 0.906 | 1.134 | 1.440 | 1.943 | 2.447 | 3.143 | 3.707 | 4.317 | 5.208 | 5.959 |
| 7 | 0.711 | 0.896 | 1.119 | 1.415 | 1.895 | 2.365 | 2.998 | 3.499 | 4.029 | 4.785 | 5.408 |
| 8 | 0.706 | 0.889 | 1.108 | 1.397 | 1.860 | 2.306 | 2.896 | 3.355 | 3.833 | 4.501 | 5.041 |
| 9 | 0.703 | 0.883 | 1.100 | 1.383 | 1.833 | 2.262 | 2.821 | 3.250 | 3.690 | 4.297 | 4.781 |
| 10 | 0.700 | 0.879 | 1.093 | 1.372 | 1.812 | 2.228 | 2.764 | 3.169 | 3.581 | 4.144 | 4.587 |
| 11 | 0.697 | 0.876 | 1.088 | 1.363 | 1.796 | 2.201 | 2.718 | 3.106 | 3.497 | 4.025 | 4.437 |
| 12 | 0.695 | 0.873 | 1.083 | 1.356 | 1.782 | 2.179 | 2.681 | 3.055 | 3.428 | 3.930 | 4.318 |
| 13 | 0.694 | 0.870 | 1.079 | 1.350 | 1.771 | 2.160 | 2.650 | 3.012 | 3.372 | 3.852 | 4.221 |
| 14 | 0.692 | 0.868 | 1.076 | 1.345 | 1.761 | 2.145 | 2.624 | 2.977 | 3.326 | 3.787 | 4.140 |
| 15 | 0.691 | 0.866 | 1.074 | 1.341 | 1.753 | 2.131 | 2.602 | 2.947 | 3.286 | 3.733 | 4.073 |
| 16 | 0.690 | 0.865 | 1.071 | 1.337 | 1.746 | 2.120 | 2.583 | 2.921 | 3.252 | 3.686 | 4.015 |
| 17 | 0.689 | 0.863 | 1.069 | 1.333 | 1.740 | 2.110 | 2.567 | 2.898 | 3.222 | 3.646 | 3.965 |
| 18 | 0.688 | 0.862 | 1.067 | 1.330 | 1.734 | 2.101 | 2.552 | 2.878 | 3.197 | 3.610 | 3.922 |
| 19 | 0.688 | 0.861 | 1.066 | 1.328 | 1.729 | 2.093 | 2.539 | 2.861 | 3.174 | 3.579 | 3.883 |
| 20 | 0.687 | 0.860 | 1.064 | 1.325 | 1.725 | 2.086 | 2.528 | 2.845 | 3.153 | 3.552 | 3.850 |
| 30 | 0.683 | 0.854 | 1.055 | 1.310 | 1.697 | 2.042 | 2.457 | 2.750 | 3.030 | 3.385 | 3.646 |
| 40 | 0.681 | 0.851 | 1.050 | 1.303 | 1.684 | 2.021 | 2.423 | 2.704 | 2.971 | 3.307 | 3.551 |
| 50 | 0.679 | 0.849 | 1.047 | 1.299 | 1.676 | 2.009 | 2.403 | 2.678 | 2.937 | 3.261 | 3.496 |
| 60 | 0.679 | 0.848 | 1.045 | 1.296 | 1.671 | 2.000 | 2.390 | 2.660 | 2.915 | 3.232 | 3.460 |
| 80 | 0.678 | 0.846 | 1.043 | 1.292 | 1.664 | 1.990 | 2.374 | 2.639 | 2.887 | 3.195 | 3.416 |
| 100 | 0.677 | 0.845 | 1.042 | 1.290 | 1.660 | 1.984 | 2.364 | 2.626 | 2.871 | 3.174 | 3.390 |
| $+\infty$ | 0.674 | 0.842 | 1.036 | 1.282 | 1.645 | 1.960 | 2.326 | 2.576 | 2.807 | 3.090 | 3.291 |



L04-Q5

Quiz(母平均値の区間推定 (母分散未知))

あるドーナツ製造マシンが次々に製造するクロワッサンドーナツの重さ X_i g は, 独立同分布にしたがう確率変数である. 製造された5個のドーナツの重さを測定したところ, 次のようだった.

52g, 52g, 53g, 48g, 50g.

- ① X_i の母平均値 $\mu = E[X_i]$, 母分散 $V[X_i]$ を点推定しよう.
- ② X_i の母平均値 $\mu = E[X_i]$, を信頼係数 99% で区間推定しよう (整理や小数表示不要. $\sqrt{\quad}$ が残ってもよい).



manaba 出席カード提出

<https://attend.ryukoku.ac.jp>

演習の春のプチテスト

2015-05-20 水 3. 案内参照.

Math ラウンジ=チューター

月火水木昼.

Visual Studio の使い方や自宅インストールにも対応できます.

予習問題

(連休特別ルール)

講義演習あわせて, e ラーニング RaMMoodle

<https://el.math.ryukoku.ac.jp/moodle/> での予習問題の次回の締切
は, 2015-05-08 金 11:05